

Kişisel Bilgiler

Mert ALTINTAŞ

Email: mertaltintas12@gmail.com

Doğum Tarihi: 1992

Askerlik Durumu: Tecilli (Aralık 2018)



İş Tecrübesi

05/2017

Ege Üniversitesi

Araştırma Görevlisi

- Elektrik Makineleri Anabilim dalı

06/2016

PROGE Araş. Geliş Ltd. Şti. , İzmir

Şirket Ortağı

- V/f kontrol tabanlı asenkron motor sürücü donanımı ve yazılımının tasarlanması
- Sensörsüz Dc motor sürücü algoritması
- Sensörlü FOC Senkron motor sürücü yazılımı
- EMC ve LVD testleri

07/2014-08/2014

KENTKART , İzmir (Staj)

- RFID, Mifare kartlarının geliştirilmesi
- Validatör yazılımlarının geliştirilmesi

Eğitim Bilgileri

2015-2018 Yüksek Lisans, Ege Üniversitesi Elektrik Elektronik Mühendisliği, (Ortalama: 3.9)

Bitirme Tezi: Sensörsüz genişletilmiş kalman filtre tabanlı alan yönlendirme methodu ile asenkron motorun hız kontrolü

2010-2015 Lisans (Hazırlık dahil), Ege Üniversitesi Elektrik Elektronik Mühendisliği, (Ortalama: 3.67, Bölüm üçüncüsü)

Bitirme Tezi: Pozisyon Sensörü ve alan yönlendirme methodu ile senkron motorun hız kontrolü

Yabancı Diller

- İngilizce Intermediate (YDS notu = 65)

Yetenekler

Programlama Dilleri: C, VHDL.

Tasarım Programları: Eagle Cad, Proteus, Altium, KEIL Uvision5, Matlab/Simulink, PowerSim, Visual Studio, MPLAB, Quartus II.

Çalışılan İşlemciler: ST-ARM serisi, Altera (EPF4C), Xilinx (ZYNQ), PIC18F serisi.

Projeler

- Portable ECG (Electrocardiograph) Device International Journal of Scientific & Engineering Research, Volume 8, Issue 1, January-2017.
- Laboratuvar amaçlı bluetooth destekli ve bilgisayar kontrollü EKG – EEG – EMG – PPG sinyallerini okuyan eğitim seti
- Arm tabanlı işlemci ile Sensörsüz BLDC motor hız kontrolü
(1kw 220V BLDC motorun STM32F334 işlemcisi ile Bmf üzerinden pozisyon bilgisi alınarak ve six-step methodu kullanılarak hızı kontrol edildi.)
- Arm tabanlı işlemci ile Sensörlü BLDC motor hız kontrolü
(200w'lık 48V BLDC motorun STM32F334 işlemcisi ile hal sensörü ve six-step methodu kullanılarak hızı kontrol edildi.)
- Arm tabanlı işlemci ile V/f kontrolü ile Asenkron motor hız kontrolü
(1.5kw 220V asenkron motorun STM32F334 işlemcisi ile space vector pwm methodu ve V/f kontrolü kullanılarak hızı kontrol edildi. Hız bilgisi mutlak enkoder ile sağlandı.)
- Arm tabanlı işlemci, pozisyon Sensörü ve FOC metodu kullanılarak Senkron motor hız kontrolü
(2kw 380V senkron motorun STM32F407 işlemcisi ile space vector pwm methodu ve FOC kullanılarak hızı kontrol edildi. Hız ve pozisyon bilgisi incremental enkoder ile sağlandı.)
- 500w 30V Sensörsüz Dc motor hız kontrolü
(500w'lık 24V bir dc motor eş devre yapısı kullanılarak sensörsüz hız ve tork kontrolü yapıldı.)

Referanslar

- Doç. Dr. Mutlu Boztepe, Ege Üniversitesi Elektrik Elektronik Mühendisliği
- Yrd. Doç. Dr. Özkan Akın, Ege Üniversitesi Elektrik Elektronik Mühendisliği